

$$\begin{aligned} \text{Обозначим } & M_i = (\bar{B}_i \bar{B}_i) \cap (AA_n) = \Lambda_n^n A + \Lambda_i^n A_n, \\ & M_i = (A\bar{B}_i) \cap (A_n B_i) = \Lambda_i^n \Lambda_n^n A + \Lambda_i^n \Lambda_i^n A_i - \Lambda_i^n \Lambda_i^n A_n, \\ & C_i = (A_i M_i) \cap (AA_n) = \Lambda_n^n A - \Lambda_i^n A_n. \end{aligned}$$

Имеем следующие инварианты:

$$\begin{aligned} (AF^i, F^j F^k) &= (A_n C_i, C_j C_k), \quad (i, j, k - \text{различны}) \\ (A_n F^i, F^j F^k) &= (AC_i, C_j C_k), \\ (AA_n, F^i C_i) &= -(AA_n, F^i H_i). \end{aligned}$$

Сеть σ двойных линий в области Ω проективного пространства P_n , состоящая из $(n-1)$ -тканей двойных линий, принадлежащей гиперраспределению Δ , и двойной линии ω^n , имеет место одно семейство прямых линий (AA_n) . Такое заключение можно сделать и относительно сети $\bar{\sigma}$ двойных линий в области $\bar{\Omega}$, состоящей из $(n-1)$ -тканей двойных линий, принадлежащей гиперраспределению $\bar{\Delta}$, и двойной линии $\{\omega^n\}$.

Пусть все фокусы прямой (AA_n) совпадают, т.е. $A_1^i = A_2^i = \dots = A_{n-1}^i$ и точки A_i реперов \mathcal{R}^A и $\bar{\mathcal{R}}^{A_n}$ — точки пересечения касательных двойной линии ω^i пары гиперраспределений $(\Delta, f_*(\Delta))$ и двойной линии $\{\omega^i\}$ пары гиперраспределений $(\bar{\Delta}, f_*^{-1}(\Delta))$. Любая линия каждой пары гиперраспределений $(\Delta, f_*(\Delta))$, $(\bar{\Delta}, f_*^{-1}(\Delta))$ становится двойной линией. При этом $C_1 = C_2 = \dots = C_{n-1}$ и $H_1 = H_2 = \dots = H_{n-1}$. Точки F^1, C_1 неподвижны при всех допустимых преобразованиях репера \mathcal{R}^A , $(AA_n, F^i C_i) = \frac{\Lambda_n^n}{\Lambda_1^n \Lambda_n}$. Равенство $\Lambda_n^n = (\Lambda_1^n)^2$ означает, что прямые $(A_i M_i)$ принадлежат связке прямых с центром в единственном фокусе F^1 прямой (AA_n) , при этом $(AA_n, F^i H_i) = -1$.

Библиографический список

И.Базылев В.Т. О сетях на многомерных поверхностях проективного пространства// Изв.вузов. Математика. 1966. №2. С.9-19.

2.Дулалаева Т.А. О некоторых свойствах двойных линий пары гиперраспределений//Дифференциальная геометрия многообразий фигур: Межвуз. темат. сб. науч. тр./Калинингр.ун-т. Калининград, 1984. Вып.15.

3.Дулалаева Т.А. К геометрии двойных линий пары гиперраспределений//Тезисы докл. IX Всесоюз. геометр. конф. Кишинев. 1968. С.108.

УДК 514.76

МАКСИМАЛЬНО ПОДВИЖНЫЕ МЕТРИЧЕСКИЕ ПРОСТРАНСТВА ЛИНЕЙНЫХ И ГИПЕРПЛОСКОСТНЫХ ЭЛЕМЕНТОВ

А.И.Егоров
(Пензенский педагогический институт)

В настоящей работе изучаются движения (изометрии) в метрических пространствах $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$, $\mathfrak{J}_{n,\underline{n}}$ линейных и гиперплоскостных элементов. На-

ходятся все максимально подвижные ($\tau = \frac{n(n+1)}{2}$) пространства $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$, $\mathfrak{J}_{n,\underline{n}}$ при условии, что присоединенные (ассоциированные) соответствующие пространства положительно определенной метрики. Метрика в рассматриваемых метрических пространствах $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$, $\mathfrak{J}_{n,\underline{n}}$ задается в локальной системе координат невырожденным симметрическим тензором соответственно $g(g_{ij}(x,\bar{u}))$ типа $(0,2)$ и $g(g^{ij}(x,\underline{u}))$ типа $(2,0)$, каждый из которых нулевой степени однородности относительно координат опорного объекта $\bar{u}(u^i)$, $\underline{u}(u^j)$ [1].

1. Пусть $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ метрическое пространство линейных элементов, определенное тензором $g(g_{je}(x,\bar{u}))$ ($i, j, e = 1, 2, \dots, n$), где $\bar{u}(u^i)$ — псевдовектор, $g_{je}(x,\bar{u}) = g_{ej}(x,\bar{u})$, $\det \|g_{je}(x,\bar{u})\| \neq 0$, $x(x^j)$, $g_{je}(x,\lambda\bar{u}) = g_{je}(x,\bar{u})$. В работе рассматриваются метрические пространства линейных элементов $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$, для которых присоединенное (ассоциированное) пространство $\mathfrak{F}_{n,\bar{n}}$ с метрической функцией

$$F(x,\bar{u}) = g_{ij}(x,\bar{u}) u^i u^j, \quad (1)$$

является финслеровым, т.е.

$$F(x, \lambda\bar{u}) = \lambda^2 F(x, \bar{u}), \quad \det \|F_{je}\| \neq 0, \quad F_{je} = \frac{\partial^2 F}{\partial u^j \partial u^e}. \quad (2)$$

Финслерово пространство $\mathfrak{F}_{n,\bar{n}}$ будем всегда считать определенно положительной метрики. Отметим, что метрика рассматриваемых пространств $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ непотенциальна, т.е. в общем случае $g_{ij}(x,\bar{u}) \neq \frac{1}{2} F_{ij}$.

Любое движение метрического пространства линейных элементов $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ является в то же время движением ассоциированного финслерова пространства $\mathfrak{F}_{n,\bar{n}}$. Отсюда следует, что группа движений G_τ метрического пространства $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ является подгруппой группы движений присоединенного финслерова пространства $\mathfrak{F}_{n,\bar{n}}$. Ванром доказано, что если финслерово пространство $\mathfrak{F}_{n,\bar{n}}$ определено положительной метрики допускает группу движений G_τ порядка $\tau > \frac{n(n-1)}{2} + 1$, то оно есть собственно риманово пространство $V_n(x)$ постоянной кривизны. Таким образом, максимально подвижные метрические пространства линейных элементов $\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ допускают группу движений G_τ порядка $\tau = \frac{n(n+1)}{2}$ риманова пространства $V_n(x)$ постоянной кривизны определено положительной метрики. Задача отыскания максимально подвижных пространств

$\mathfrak{J}_{n,\bar{n}}$ сводится к интегрированию системы дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка

$$\mathcal{D}g_{je} = 0 \quad (3)$$

относительно компонент метрического тензора $g_{je}(x,\bar{u})$. В системе (3) символ \mathcal{D} обозначает производную Ли вдоль векторных полей операторов группы G_τ , где $\tau = \frac{n(n+1)}{2}$. Операторы этой группы G_τ в

некоторой локальной системе координат можно всегда привести к виду

$$X_j^i = x^i p_j - x^j p_i \quad (i < j), \quad (4)$$

$$X_i = \frac{1}{2} k x^i x^j p_j + (1 - \frac{1}{4} k \alpha) p_i, \quad (5)$$

где $\alpha = (x^1)^2 + (x^2)^2 + \dots + (x^n)^2$, $p_i = \frac{\partial}{\partial x^i}$, $k \in \mathbb{R}$.

Общее решение системы (3) для операторов вращений (4) определяется равенствами

$$g_{ij} = a \delta_{ij} + x^i x^j A + (x^i u^j + x^j u^i) B + u^i u^j C, \quad (6)$$

где a, A, B, C — функции от переменных α, \bar{x}, \bar{y} , причем $\bar{x} = x^1 u^1 + x^2 u^2 + \dots + x^n u^n$, $\bar{y} = (u^1)^2 + (u^2)^2 + \dots + (u^n)^2$. Обратимся теперь к операторам (5) и рассмотрим уравнения $\mathcal{D}_{X_\ell} g_{ij} = 0$, где X_ℓ — естественное продолжение оператора X_ℓ на переменные $\bar{u}(u^i)$. Из этих уравнений следует, что $A = 0$, $B = 0$, а функции a, C определяются формулами $a = \frac{c_1}{(1 + \frac{1}{4} k \alpha)^2}$, $C = \frac{c_2}{\bar{y} (1 + \frac{1}{4} k \alpha)^2}$, где c_1, c_2 — постоянные. Общее решение рассматриваемой системы дифференциальных уравнений (3) относительно операторов (4), (5) для составляющих $g_{ij}(x, \bar{u})$ выражается формулой

$$g_{ij}(x, \bar{u}) = a \Phi_{ij} + \epsilon \Phi^{-1} \Phi_i \Phi_j \quad (a, \epsilon \in \mathbb{R}, a + 2\epsilon \neq 0, a \neq 0) \quad (7)$$

или, что то же самое, только в другом виде

$$g_{ij}(x, \bar{u}) = A(c_1 \delta_{ij} + c_2 \bar{y}^{-1} u^i u^j), \quad (8)$$

$$A = (1 + \frac{1}{4} k \alpha)^{-2}, \quad \Phi(x, \bar{u}) = A \bar{y}, \quad 2a = c_1, \quad 4\epsilon = c_2.$$

2. Будем рассматривать также метрические пространства гиперплоскостных элементов $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$, для которых ассоциированное пространство $H_{n, \underline{u}}$ с метрической функцией $H(x, \underline{u}) = q^{ij}(x, \underline{u}) u_i u_j$, $q(u_j)$ является гамильтоновым, т.е. $\det H^{j, \ell} \neq 0$, $H^{j, \ell} = \frac{\partial^2 H}{\partial u_j \partial u_\ell}$, $H(x, \lambda \underline{u}) = \lambda^2 H(x, \underline{u})$.

В настоящей работе предполагается, что пространство $H_{n, \underline{u}}$ определено положительной метрикой. Метрика рассматриваемых пространств $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$ в общем случае непотенциальна. Для метрических пространств гиперплоскостных элементов $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$, задаваемых невырожденным симметрическим тензором $g^{ij}(x, \underline{u})$ типа $(2, 0)$, рассуждения, аналогичные предыдущим для операторов (4), (5), приводят к формуле

$$g^{ij}(x, \underline{u}) = c K^{ij} + d K^{-1} K^j K^i, \quad c, d \in \mathbb{R}, \quad (9)$$

или, что то же самое, но в другом виде

$$g^{ij}(x, \underline{u}) = 2 B [c \delta^{ij} + 2 d \bar{y}^i u_i u_j], \quad (10)$$

$$B = (1 + \frac{k}{4} \alpha)^2, \quad \bar{y} = (u_1)^2 + (u_2)^2 + \dots + (u_n)^2,$$

$$c \neq 0, \quad c + 2d \neq 0, \quad K = B [(u_1)^2 + (u_2)^2 + \dots + (u_n)^2].$$

Таким образом, мы приходим к следующему выводу.

Теорема. Максимальный порядок группы движений G_τ в метрических пространствах $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$, $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$ равен точно $\frac{n(n+1)}{2}$. Метрический тензор любого максимально подвижного пространства линейных, гиперплоскостных элементов $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$, $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$ с ассоциированной положительно определенной метрикой за счет выбора локальной системы приводятся соответственно к виду (8), (10). Пространства $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$, $\mathfrak{g}_{n, \underline{u}}$ допускают группу движений G_τ ($\tau = \frac{n(n+1)}{2}$) максимального порядка тогда, когда метрические тензоры $g_{ij}(x, \underline{u})$, $g^{ij}(x, \underline{u})$ имеют соответственно строения (7), (9) в любой системе координат.

Библиографический список

И.Е.Горлов И.П., Егоров А.И. О некоторых проблемах автоморфизмов в обобщенных пространствах//Движения в обобщенных пространствах. Рязань, 1982. С. 41-52.

УДК 514.75

К ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ ГЕОМЕТРИИ КОНГРУЭНЦИЙ ПАРАБОЛ В ЭКВИАФИННОМ ПРОСТРАНСТВЕ

Л.А.Жарикова
(Калининградское ВИУИВ)

В трехмерном экиваффинном пространстве изучается подкласс $\pi(\ell)$ конгрюэнции π парабол [1], для которого характеристическая точка плоскости параболы находится на диаметре параболы, проходящем через фокальную точку многообразия $\pi(\ell)$.

Отнесем конгрюэнцию π к каноническому реперу $R = \{A, \vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3\}$ [1], где точка A помещается в фокус, образующий неразвертывающуюся фокальную поверхность с неасимптотическими фокальными линиями. Вектор \vec{e}_1 направлен по касательной к параболе в точке A , \vec{e}_2 — по касательной к линии, сопряженной фокальной линии $\omega = 0$ на поверхности (A) , \vec{e}_3 — по диаметру параболы, проходящему через точку A . Относительно этого репера уравнение параболы и система уравнений Пфаффа конгрюэнции имеют вид:

$$(x^1)^2 - 2px^3 = 0, \quad x^2 = 0 \quad (p \neq 0); \quad (1)$$